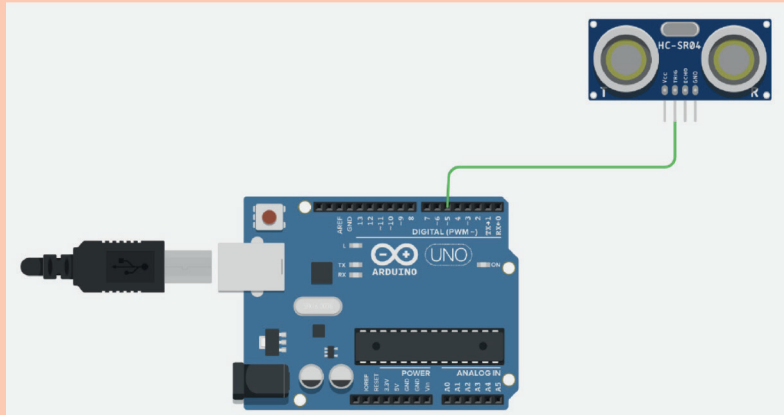


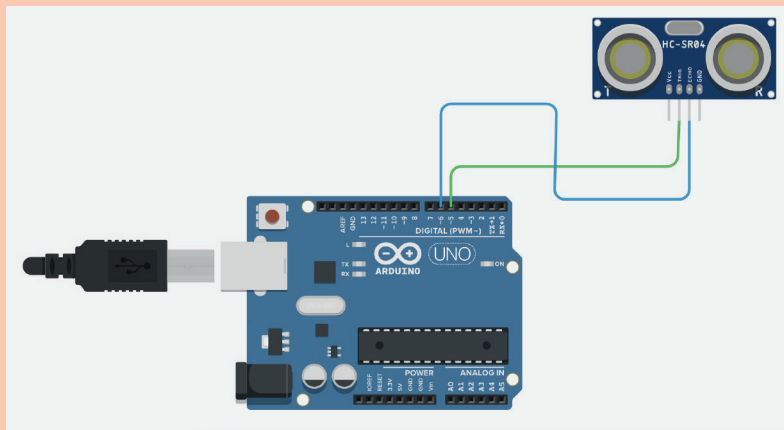
1

Vamos iniciar fazendo as ligações dos sensores ultrassônicos. Comece ligando o pino Trig à saída 5 do Arduino. Observe:



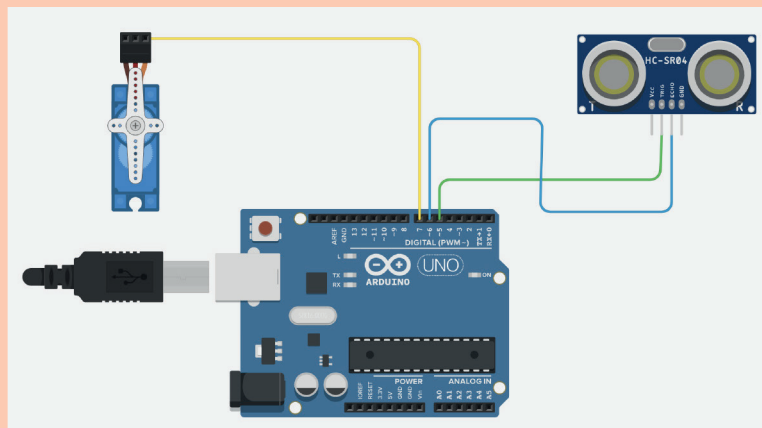
2

Depois, ligue o Echo do Sensor à porta 6 do Arduino. Observe:



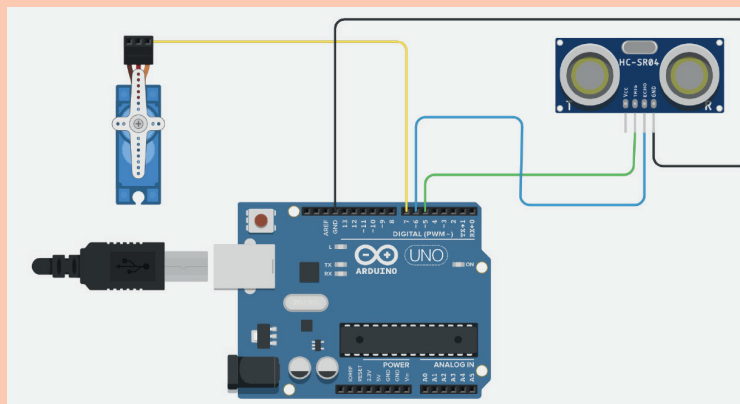
3

Na sequência, conecte o Servo Motor (especificamente o fio amarelo, de comando) à porta 7 do Arduino. Observe:



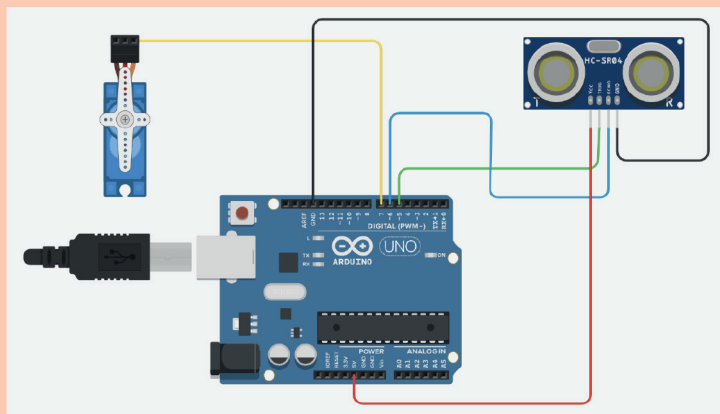
4

Agora, conecte o GND do sensor ultrassônico à porta GND do Arduino, assim:



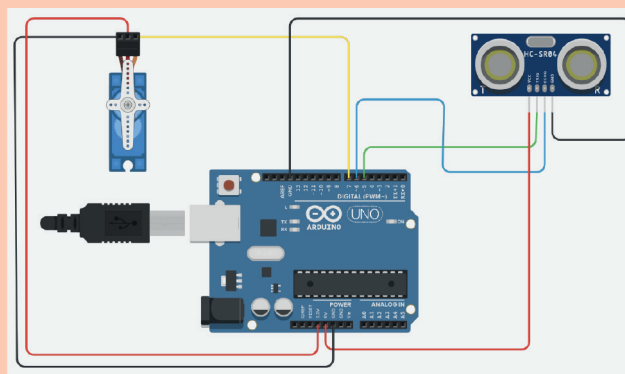
5

Por fim, para ligar totalmente o sensor ultrassônico, conecte o VCC à porta 5V do Arduino, assim:



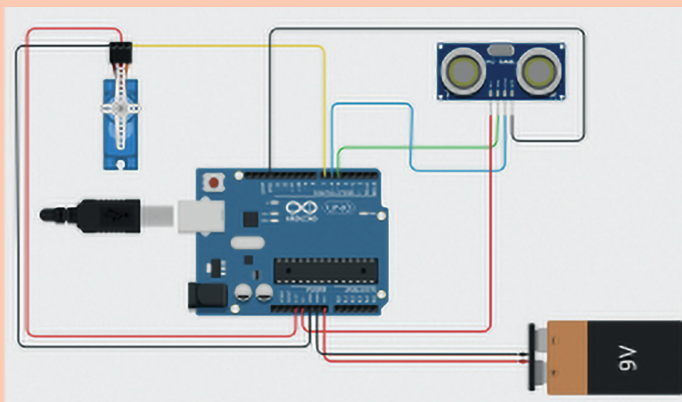
6

Agora é a vez de finalizar a ligação do Servo Motor. O negativo deve ser ligado ao GND, e o positivo, ao 3,3V. Observe:



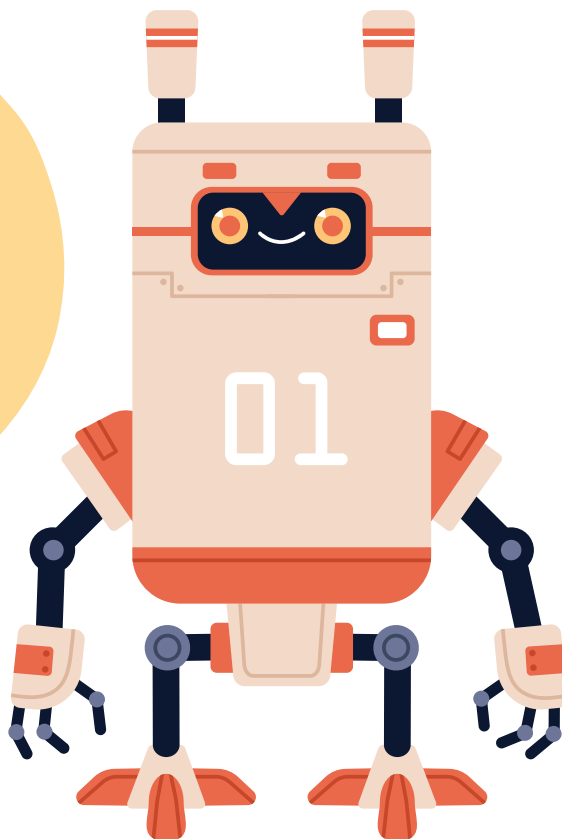
7

Por fim, vamos à bateria. Coloque o positivo dela, representado em vermelho, na porta Vin, e o negativo, representado em preto, no primeiro GND. Assim, conseguiremos a alimentação de energia. As ligações ficarão deste modo:



DICA DE OURO:

observe que, nas ilustrações, há uma porta USB à esquerda. Ela pode ser usada para alimentar o hardware com energia; entretanto, em nossa atividade, utilizaremos a bateria como fonte de alimentação, OK? Vamos usar o USB apenas para levar a programação até a placa, direto do computador, mais adiante.



Finalizado o hardware, é hora de subir o código para a placa Arduino e testá-lo – antes mesmo, é claro, de colocá-la na lixeira. Vamos lá?